

**Tabela de comandos da Esteira com Microcontrolador:**

<b>89S52</b>		
<b>P1.1</b>	<b>P1.0</b>	<b>Direção da Esteira</b>
0	0	Parada
0	1	Esquerda
1	0	Direita
1	1	Parada

<b>89S52</b>		
<b>P3.5</b>	<b>P1.2</b>	<b>Movimento do Cilindro</b>
0	0	Não Permitido
0	1	Retorna
1	0	Rejeita
1	1	Não Permitido

<b>Operação dos Sensores</b>			
	<b>89S52</b>	<b>16F84/ 16F628</b>	<b>16F873</b>
<b>Óptico</b>	P3.4 T0	RA1	RA1
<b>Capacitivo</b>	P3.2 Int0	RA2	RA3
<b>Indutivo</b>	P3.3 Int1	RA3	RA4

**Presença de Objeto no Sensor → 0**  
**Ausência de Objeto no Sensor → 1**

<b>PIC16F84/16F628</b>		
<b>RB2</b>	<b>RB1</b>	<b>Direção da Esteira</b>
0	0	Parada
0	1	Esquerda
1	0	Direita
1	1	Parada

<b>PIC16F84/16F628</b>		
<b>RB4</b>	<b>RB3</b>	<b>Movimento do Cilindro</b>
0	0	Não Permitido
0	1	Retorna
1	0	Rejeita
1	1	Não Permitido

<b>PIC16F873</b>		
<b>RC2 /J4</b>	<b>RC3</b>	<b>Direção da Esteira</b>
0	0	Parada
0	1	Esquerda
1	0	Direita
1	1	Parada

<b>PIC16F873</b>		
<b>RC4</b>	<b>RC1</b>	<b>Movimento do Cilindro</b>
0	0	Não Permitido
0	1	Retorna
1	0	Rejeita
1	1	Não Permitido